

nieparzyste np c ćwiczenia
parzyste 2p l laboratorium
p projekt
w wykład

	poniedziałek			środa		środa		sobota		sobota	
	NKT		ZIE	NKT		ZIE		NKT		ZIE	
8:00-8:45								Język angielski dla celów akademickich i zawodowych ** mgr Edyta Mróz ćwiczenia (4h) sala		Język angielski dla celów akademickich i zawodowych ** mgr Edyta Mróz ćwiczenia (4h) sala	
8:50-9:35											
9:45-10:30											
10:35-11:20											
11:30-12:15											
12:20-13:05											
13:15-14:00											
14:05-14:50											
15:00-15:45				Zastosowanie urządzeń mechatronicznych w systemach wytwarzania ** dr inż. Eugeniusz Krysiak, prof. ANS wykład (1h) sala		Układy elektroniczne ** Inteligentne sensory i urządzenia wykonawcze ** dr hab. inż. Andrzej Odon, prof. ANS wykład (2h)		Zastosowanie urządzeń mechatronicznych w systemach wytwarzania ** mgr inż. Waldemar Niemczyk laboratorium (2h) sala		Informatyczne narzędzia symulacji ** mgr inż. Waldemar Niemczyk laboratorium (2h) sala	
15:50-16:35	Zaawansowane układy mechatroniczne w sterowaniu maszyn i urządzeń ** mgr inż. Jakub Młyński laboratorium (2h)	Teoria mechanizmów i dynamika maszyn ** prof. dr hab. inż. Jerzy Tomczyk wykład zdalny(2h)		Wybrane technologie i konstrukcje w mechatronice ** dr inż. Eugeniusz Krysiak, prof. ANS wykład (1h) sala		sala np.		Projektowanie i sterowanie systemów autonomicznych w mechatronice ** dr inż. Paweł Krysiński		Zintegrowane bazy danych ** mgr inż. Patryk Kaczmarek	
16:45-17:30	sala np.	sala 2p		Informatyczne narzędzia symulacji ** dr inż. Jakub Baumann wykład (2h)		Teoria systemów mechatronicznych ** Teoria systemów mechatronicznych ** dr inż. Grzegorz Feliczak wykład (2h)		Układy elektroniczne ** Układy elektroniczne ** mgr inż. Sławomir Wołski laboratorium (2h)		projekt (2h) sala laboratorium (2h)	
17:35-18:20	Zaawansowane systemy diagnostyki obiektów technicznych ** mgr inż. Jakub Młyński laboratorium (2h)	Teoria mechanizmów i dynamika maszyn ** prof. dr hab. inż. Jerzy Tomczyk ćwiczenia (2h) w wybrane dni		np.		Zaawansowane systemy diagnostyki obiektów technicznych ** prof. dr hab. inż. Sławomir Stępień wykład (2h)		Wybrane technologie i konstrukcje w mechatronice ** mgr inż. Waldemar Niemczyk		Projektowanie i sterowanie systemów autonomicznych ** dr inż. Paweł Krysiński	
18:30-19:15	np. sala	sala 2p		Zintegrowane bazy danych ** dr inż. Paweł Kominek wykład (2h)		Teoria systemów mechatronicznych ** Mikromechanizmy i mikronapędy ** prof. dr hab. inż. Grzegorz Szymański wykład (2h)		Projektowanie mechatroniczne ** Inteligentne sensory i urządzenia wykonawcze ** dr inż. Paweł Krysiński mgr inż. Jakub Młyński laboratorium (2h)		projekt (2h) sala wykład (2h) sala	
19:20-20:05	Projektowanie mechatroniczne ** dr inż. Przemysław Balcerek			np.		sala np.		sala sala 2p		Projektowanie i sterowanie systemów autonomicznych ** dr inż. Paweł Krysiński	
20:15-21:00	projekt (2h) sala	Zaawansowane układy mechatroniczne w sterowaniu maszyn i urządzeń ** prof. dr hab. inż. Sławomir Stępień wykład zdalny (2h)						projekt (2h) sala			
21:05-21:50		2p									

